# МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «МУРМАНСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»



#### РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

Дисциплина	на Б1.О.23 Автоматизация судовождения							
		код и наименование дисциплины						
Направление подготовки/специал	ьность	26.05.05 «Судовождение»						
		код и наименование направления подготовки /специальности						
Направленность/специализация		Судовождение на морских путях						
	наименован	ние направленности (профиля) /специализации образовательной программы						
Квалификация выпускника		Инженер-судоводитель						
<u>-</u>	указывает	ся квалификация (степень) выпускника в соответствии с ФГОС ВО						
Кафедра-разработчик		Судовождения						
		наименование кафедры-разработчика рабочей программы						

#### Лист согласования

4	D	_	nero esta esta esta esta esta esta esta esta	
1.	Pa3	paoo	ТЧИК	И

	Профессор	Судовождения	Tracel-	Пашенцев С.В.
Часть 1	должность	кафедра	подпись	Ф.И.О.
Часть 2	должность	кафедра	подпись	Ф.И.О.
Часть 3	должность	кафедра	подпись	Ф.И.О.
2. Pacc	Смотрена и од Судовож наименование к		кафедры-разработчика	29.05.2020
проток	сол № <u>09</u>	подпись	Ф.И.О. заведующего кафед	
подгото	овки /специальн	иа СОГЛАСОВАНА с пости. ощей кафедрой	выпускающей кафед	рой по направлению
2000			наименование кафедры	
7	дата	подпись		Ф.И.О.

<sup>1</sup> Если кафедра-разработчик является выпускающей, то пункт не заполняется.

## Лист изменений и дополнений, вносимых в РП

к рабочей программе по дисциплине Б1.О.23 «Автоматизация судовождения», входящей в состав ОПОП по специальности 26.05.05 Судовождение, специализации «Судовождение на морских путях», 2019 года начала подготовки.

Таблица 1 - Изменения и дополнения

<b>№</b> п/п	Дополнение или изменение, вно- симое в рабочую программу в ча- сти	Содержание допол- нения или измене- ния	Основание для внесения до- полнения или изменения	Дата внесения дополнения или изменения
1	Титульного листа	Переименование типа образовательной организации	1.Приказ Министерства науки и высшего образования № 854 от 31.07.2020 г.	30.10.2020
			2. Внесение изменений в компоненты ОПОП решением Ученого совета (протокол №3 от 30.10.2020)	
2	Структуры учеб- ной дисциплины (модуля)	Изменения не вно-сились		
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9				
10				

# Аннотация рабочей программы дисциплины

	I I a a a a a a a a a a a a a a a a a a	
КОДЫ ЦИКЛОВ ДИСЦИПЛИН МОЛУЛЕЙ	Название цик- лов, разделов, дисциплин, модулей, прак- тик	Краткое содержание (Цель, задачи, содержание разделов дисциплины, реализуемые компетенции, формы промежуточного контроля, формы отчетности)
1	2	3
Б1.О.23	Автоматизация судовождения	<b>Цель дисциплины:</b> сформировать полное представление о принципах функционирования автоматизированных систем, установленных на мостике и обеспечивающих безопасность мореплавания. <b>Задачи дисциплины:</b> дать обучающимся знания о систему автоматического регулирования курсом судна, информационно-измерительных системах, используемых в судовождении, информационной и математической модели операции расхождения судов, обработке радиолокационной информации.
		В результате изучения дисциплины обучающийся должен: Знать:
		- основы эксплуатации автоматизированных систем, установленных на мостике судна и обеспечивающих безопасность мореплавания; Уметь:
		- анализировать получаемую от технических средств информацию и эффективно ее использовать для безопасной эксплуатации судна. Владеть:
		- навыками работы с компьютером при обработке информации и последующем анализе результатов;
		- навыками графических представлений результатов обработки информации.
		Содержание разделов дисциплины: - системы и элементы (блоки) систем, - линейные системы и их характеристики, - системы управления курсом судна, - обработка радиолокационной информации.
		<b>Реализуемые компетенции:</b> ОПК-5, ПК-5
		Формы промежуточной аттестации Очная форма обучения: Семестр А – РГР, зачет. Зочная форма обучения: Курс 5 – контрольная работа, зачет.

#### Пояснительная записка

Рабочая программа составлена на основе ФГОС ВО по специальности
 26.05.05 Судовождение денного (код и наименование направления подготовки /специальности)
 15.03.2018 №191 дата, номер приказа Минобрнауки РФ

в составе ОПОП специальности 26.05.05 Судовождение, специализации «Судовождение на морских путях», 2019 года начала подготовки.

#### 2. Цели и задачи учебной дисциплины (модуля)

**Целью дисциплины** «Автоматизация судовождения» является формирование компетентности в соответствии с ФГОС по направлению подготовки специалиста учебным планом для 26.05.05 «Судовождение».

**Задачи:** дать обучающимся знания о системе автоматического регулирования курсом судна; информационно-измерительных системах, используемых в судовождении; информационной и математической модели операции расхождения судов; обработке радиолокационной информации.

#### 3. Планируемые результаты обучения в рамках данной дисциплины

Процесс изучения дисциплины направлен на формирование компетенций в соответствии с  $\Phi\Gamma$ OC BO и требованиями Конвенции ПДНВ по специальности 26.05.05 Судовождение, специализации «Судовождение на морских путях».

Таблица 2 - Результаты обучения.

№ п/п	Код и содержание компетенции	Соответствие Кодексу ПДНВ	Степень реализации компетенции	Этапы формирования компетенции (Индикаторы сформированности компетенций)
1.	ОПК-5 Способен использовать современные информационные технологии и программные средства при решении задач профессиональной деятельности, обеспечивая выполнение требований информационной безопасности		Компетенция реализуется полностью	ИД-1 <sub>ОПК-5</sub> : Знает основные информационные технологии и программные средства, которые применяются при решении задач профессиональной деятельности. ИД-2 <sub>ОПК-5</sub> : Умеет формулировать требования к программному обеспечению, необходимому пользователю; выполнять действия по загрузке изучаемых систем; применять полученные навыки работы с изучаемыми системами в работе с другими программами; применять основные информационные технологии и программные средства, которые используются при решении задач профессиональной деятельности. ИД-3 <sub>ОПК-5</sub> : Владеет навыками применения основных информационных технологий и программных средств, которые используются при решении задач профессиональной деятельности.

2	ПК-5	Кодекс	Компетенция	ИД-1 <sub>ПК-5</sub> Знает погрешности си-
	Способен обеспечить	ПДНВ,	реализуется	стем и эксплуатационные аспек-
	безопасное плавание	Табл. А-	частично	ты навигационных систем.
	судна путем использова-	II/2 Функ-		ИД-2 <sub>ПК-5</sub> Умеет оценивать нави-
	ния информации от	ция судо-		гационную информацию, полу-
	навигационного обору-	вождение		чаемую из всех источников,
	дования и систем, облег-	на уровне		включая радиолокатор и САРП, с
	чающих процесс приня-	управления		целью принятия решений и вы-
	тия решений			полнения команд для избежания
				столкновения и для управления
				безопасным плаванием судна.
				ИД- $3_{\Pi K-5}$ Знает взаимосвязь и оп-
				тимальное использование всех
				навигационных данных, имею-
				щихся для осуществления плава-
				ния.

### 4. Структура и содержание учебной дисциплины

 Таблица 3 - Распределение учебного времени дисциплины

 Общая трудоемкость дисциплины составляет 2 зачетных единицы, 72 часа

Вид учебной нагрузки		Распределение трудоемкости дисциплины по формам обучения							
		Очная				Заочная			
		Семестр	)	Всего	Семе	естр/К	урс	Всего часов	
	A			часов			5		
A	удитор	оные ча	сы			•			
Лекции	8			8			4	4	
Практические занятия	-			-			-	-	
Лабораторные работы	28			28			4	4	
Часы на самосто	ятельн	ую и к	онтакт	гную раб	оту	•			
Выполнение, консультирование, защита курсовой работы (проекта)	_			_			-	-	
Прочая самостоятельная и контактная работа	36			36			60	60	
Подготовка к промежуточной аттестации	_			_			4	4	
Всего часов по дисциплине	72			72			72	72	
Формы промежуточной аттестации и теку		онтрол	Я	, ,		I		, –	
Экзамен	_			-			_	-	
Зачет/зачет с оценкой	+/-			+/-			+/-	+/-	
Курсовая работа (проект)	-			-			-	-	
Количество расчетно-графических работ	1			1			-	-	
Количество контрольных работ	-			-			1	1	
Количество рефератов	-			-			-	-	
Количество эссе	-			-			-	-	

Таблица 4 - Содержание разделов учебной дисциплины (модуля), виды работы

<b>№</b> п/п	Содержание тем дисциплины		бной ра	боты по	o donna	м обуч	
п/п	содержание тем дисциплины	0					
			ная фор			ная фо	•
		Л	ЛР	CP	Л	ЛР	CP
1	2	3	5	6	7	8	9
1	Введение. Предмет и значение дисциплины, ее связь с технической кибернетикой.	0,5		2	0,5		4
	Элементы теории абстрактных систем. Система и ее	0,5	4	2	0,5		4
2	модель. Методы описания моделей. Линейные си-	ŕ					
	стемы и их использование в судовождении.						
2	Элементы теории информации. Измерение инфор-	0,5	4	2	0,5	2	4
3	мации. Общие принципы решения задач по восста-						
	новлению сообщений.	0.5		2			4
4	Управляемые системы. Общее описание управляемой системы и ее механизма функционирования.	0,5		2			4
	Оптимальное управление. Понятие об адаптивных	0,5		2			4
	системах управления.	0,3		2			4
	Элементы теории автоматического регулирования.	1	4	2	0,5		6
	Передаточная функция, анализ и синтез системы	1	.	_	0,5		Ü
6	автоматического регулирования. Устойчивость си-						
0	стемы. Переходные процессы в линейных системах						
	автоматического регулирования.						
	Выбор оптимального варианта функционирования.						
	Система автоматического регулирования курсом	0,5		2	0,5		4
7	судна. Математическая модель системы, выбор ре-						
7	жима оптимального функционирования системы						
	автоматического регулирования курсом. Оценка качества регулирования курсом судна.						
	Понятие об адаптивных авторулевых. Надежность	0,5	4	2	0,5	2	4
	систем автоматического регулирования. Настройка	0,5		2	0,5		-
8	органов управления рулевым приводом для работы в						
	оптимальном режиме.						
	Информационно-измерительные системы, используе-	0,5		2	0,5		4
9	мые в судовождении. Системы отображения навига-						
	ционной информации. Интегрированная система мо-						
	стик.	0.5		2			4
10	Современные методы навигационных измерений. Обработка и хранение навигационной информации.	0,5		2			4
	Информационная и математическая модель опера-	0,5	4	4			4
	ции расхождения судов. Последовательность этапов	0,5	7	4			4
	решения задачи расхождения и временные затраты						
	Принципы автоматизации обнаружения, автозахва-	1	4	4	0,5		4
12	та, автосопровождения целей. Оценка успешности				,		
	решения каждой операции. Вычисление и индика-						
	ция элементов сближения на экране САРП.						
	Оценка ситуации опасного сближения. Прогнозиро-	0,5	4	4			4
	вание кратчайшего расстояния и времени кратчай-						
	шего сближения. Выбор вида и времени маневра. Оценка безопасной скорости движения.						
	Особенности деятельности судоводителя в эргати-			4			6
	ческой системе управления, его физические и пси-			4			6
	хологические возможности при обработке информа-						
141	ции и принятии рациональных решений. Способ-	0,5					
	ности оператора САРП распознавать и оценивать						
	сложные ситуации.						
	Всего	8	28	36	4	4	60

Таблица 5 - Соответствие компетенций, формируемых при изучении дисциплины, и видов занятий с учетом форм контроля

Перечень компетенций	Л	ЛР	КП	РГ3	СРС	Формы контроля формирования компетенций
ОПК-5	+	+	-	-	+	Опрос по темам, вынесенным на СРС, зачет
ПК-5	+	+	-	-	+	Отчет по ЛР, опрос по темам, вынесенным на СРС, зачет

Таблица 6 - Перечень тем лабораторных работ

No	Наименование темы лабораторной работы	Кол-во часов		
п/п	паименование темы лаоораторной раооты	очная	заочная	
1	2	3	4	
1.	Методы описания моделей. Линейные системы и их использо-	4		
	вание в судовождении.			
2.	Принципы решения задач по восстановлению сообщений.	4	2	
3.	Выбор оптимального варианта функционирования.	4		
4.	Настройка органов управления рулевым приводом для работы в	4	2	
	оптимальном режиме.			
5.	Последовательность этапов решения задачи расхождения и	4		
	временные затраты			
6.	Вычисление и индикация элементов сближения на экране	4		
	САРП.			
7.	Прогнозирование кратчайшего расстояния и времени кратчай-	4		
	шего сближения.			
	Всего	28	4	

#### Таблица 7 - Перечень практических работ

No	Наиманоранна там практинаской работи	Кол-во	Кол-во часов		
$\Pi/\Pi$	Наименование тем практической работы	очная	заочная		
1	2	3	4		
	Не предусмотрены учебным планом				

#### 5. Перечень тем контрольных работ

- 1. Элементы теории абстрактных систем.
- 2. Общее описание управляемой системы и ее механизма функционирования.
- 3. Расчет автокорреляционной функции случайного процесса и межпроцессорной корреляционной функции двух случайных процессов.
- 4. Определение параметров подвижной цели с помощью построения на радиолокационном планшете.
- 5. Современные методы навигационных измерений.
- 6. Оценка качества регулирования курсом судна.

#### 6. Перечень учебно-методического обеспечения дисциплины

- 1. Методические указания для самостоятельной работы
- 2. Методические указания по выполнению лабораторных работ
- 3. Методические указания к выполнению контрольной работы

#### 7. Фонд оценочных средств

Фонд оценочных средств является компонентом ОП, разрабатывается в форме отдельного документа и включает в себя критерии оценивания сформированности компетенций на различных этапах их формирования и процедуры оценивания.

#### 8. Перечень основной и дополнительной учебной литературы

#### Основная литература

- 1. Прохоренков А.М.и др. Судовая автоматика/: "Колос". 1992 г.
- 2. Качала В.В. Основы теории управления, конспект лекций/ МГТУ. Мурманск. 1996 г.
- 3. Вагущенко Л.А. и др. Судовые автоматизированные системы навигации/ М.:Транспорт.1989 г.
- 4. Орлов В.А. Автоматизация промыслового судовождения/ Агропромиздат.1989 г.
- 5. Зурабов Ю.Г. и др. Судовые средства автоматизации предупреждения столкновений судов/ 1985 г.
- 6. Родионов А.И. и др. Автоматизация судовождения. Учебник для вузов/ М.:Транспорт.1983

#### Дополнительная литература

- 1. Ольховский В.Е. и др. Математическое обеспечение автоматизации тралового и кошелькового лова/ М.:Пищепром. 1980 г.
- 2. Электронные карты в морской навигации: Обзор по судостроительной технике/ СПб.: ЦНИИ РУМБ. 1989 г.
- 3. Наставления и руководства по эксплуатации средств автоматизации на судне в части обеспечения управления и безопасности навигации. 1992 г.

#### 9. Перечень ресурсов информационно - телекоммуникационной сети «Интернет»

- 1. «Издательство «Лань» http://e.lanbook.com/
- 2. «Университетская библиотека онлайн» http://biblioclub.ru/
- 3. «ЭБС Консультант студента» http://www.studentlibrary.ru/
- 4. «Троицкий мост» http://www.trmost.ru
- 5. «IPRbooks» http://www.iprbookshop.ru/

# 10. Перечень программного обеспечения, профессиональных баз данных и информационных справочных систем, реквизиты подтверждающего документа

- 1. Операционная система Microsoft Windows Vista Business Russian Academic OPEN, лицензия № 44335756 от 29.07.2008 (договор №32/379 от 14.07.08 г.)
- 2. Офисный пакет Microsoft Office 2007 Russian Academic OPEN, лицензия № 45676388 от 08.07.2009 (договор 32/224 от 14.0.2009 г.)
- 3. Система оптического распознавания текста ABBYY FineReader Corporate 9.0 (сетевая версия), 2009 год (договор ЛЦ-080000510 от 28 апреля 2009 г.). Операционная система Microsoft Windows Vista Business Russian Academic OPEN, лицензия № 44335756 от 29.07.2008

# 11. Материально-техническое обеспечение дисциплины

Таблица 8 - Материально-техническое обеспечение

1. <b>431 B.</b>		щений и помещений для самостоя- тельной работы
Учебная ауд лекционного и индивидуал контроля, для стации, для и тических заня	просп. Кирова, д. 2	Укомплектовано специализированной мебелью и техническими средствами обучения, служащими для представления учебной информации аудитории - столы –12 шт.; - доска аудиторная – 2 шт.; - компьютеры - 12 шт мультимедийный проектор Epson H433B – 1 шт.
работы	помещение для самостоятельной ул. Советская, д. 14	Посадочных мест — 36  Укомплектовано специализированной мебелью и техническими средствами обучения:  — доска аудиторная — 1 шт.  — персональные компьютеры с возможностью подключения к сети «Интернет» и обеспечением доступа в электронную информационнообразовательную среду университета:  Intel(R) Core(TM) 2 DUO CPU E7200 2,53 ГГц, 1 Гб ОЗУ — 2 шт.;  Intel(R) Pentium(R) CPU G840 2,8 ГГц, 2 Гб ОЗУ — 3 шт.;  Intel(R) Celeron(R) CPU 2,8 ГГц, 1 Гб ОЗУ — 1 шт.;  Intel(R) Pentium(R) 4CPU 2,8 ГГц, 1,5 Гб ОЗУ — 1 шт.;

Таблица 9 - Технологическая карта текущего контроля и промежуточной аттестации (промежуточная аттестация – «зачет»)

№	Контрольные точки	Зачетное количество бал- лов		График прохождения		
	-	min	max	(неделя сдачи)		
		Текущий	контроль			
1	Посещение лекций (4 лекции	10	45	1-14 недели		
	Нет посещений – 0 баллов, (2 лекций, 57 %) - 3 баллов; (12 лекции, 85%) - 25 баллов; (4 лекции, 100 %) - 45 баллов					
3	Защита ЛР	6	20	5 - 12 неделя		
	Сдача 1-го ЛР – от 7 до 20 баллов. Отличная защита— 10 баллов, хорошая – 7 балла, удовл. – 3 балл					
	Контрольная работа	15	35	13 неделя		
	Сдача 1-го кр – от 7 до 20 баллов. Отличная защита— 20 баллов, хорошая — 14 балла, удовл. — 7 балл					
	ИТОГОВЫЕ БАЛЛЫ ПО	31	100	Зачетная неделя		
	Если обучающийся набрал зачетное количество баллов согласно установленному диапазону по дисциплине с зачетом, то он считается аттестованным. Итоговая оценка проставляется в экзаменационную ведомость и зачетку обучающегося.					